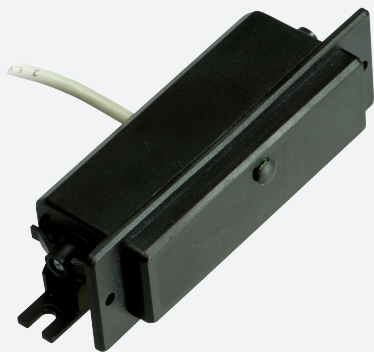
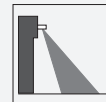




Scanner actif à infrarouge

AIR30-8-HW-2500-5299/38a/76a



- Cellule en mode détection directe monofaisceau
- Peut être utilisé pour surveiller les bords de fermeture principaux et auxiliaires
- Alignement précis des faisceaux grâce au faisceau lumineux étroit
- Plage de détection réglable directement sans retirer le capot avant
- avec châssis pour pose encastrée prémonté
- Version pour tensions universelles

Scanners monofaisceau avec faisceau lumineux étroit pour surveiller les bords de fermeture principaux et auxiliaires



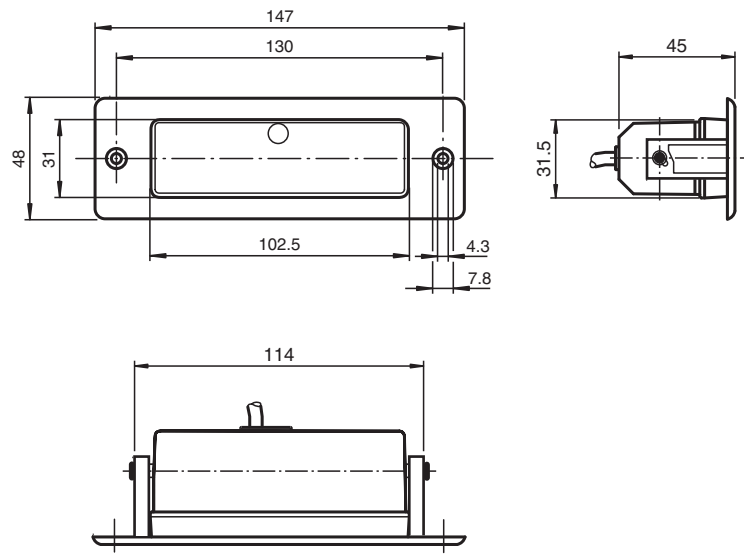
Fonction

La série AIR30 est une gamme de scanners à infrarouge actif dotés d'excellentes propriétés optiques pour la surveillance des bords de fermeture sur un large éventail de systèmes de portes. Les diverses options de boîtiers et de montage permettent d'adapter les appareils à quasiment toutes les conditions de montage.

Application

- Surveillance des bords de fermeture et des points d'écrasement sur les portes à tambour et les portes tournantes
- Système de surveillance des portes pour les applications de transport public locales

Dimensions



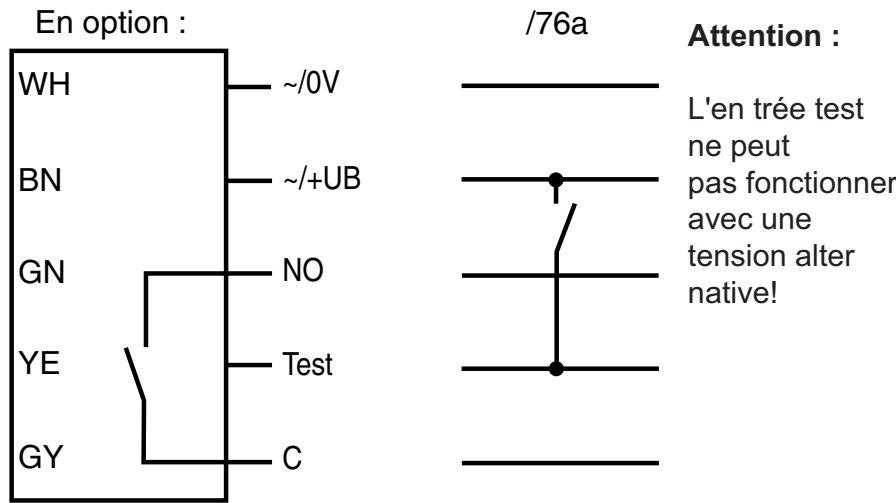
Données techniques

Caractéristiques générales		
Domaine de détection min.		100 ... 1000 mm
Domaine de détection max.		100 ... 2500 mm
Emetteur de lumière		IREDD
Type de lumière		infrarouge, lumière modulée
Différence noir-blanc (6 %/90 %)		≤ 400 mm pour une distance de 2000 mm
fréquence d'émission		1800 Hz
Mode de fonctionnement		analyse de l'arrière-plan
Diamètre de la tache lumineuse		50 mm pour un domaine de détection 2000 mm
Angle d'ouverture		env. 1,4 °
Accessoires fournis		Châssis pour pose encastrée pour capteurs des séries AIR30 et PROSCAN (pré-installé)
Valeurs caractéristiques pour la sécurité fonctionnelle		
MTTF _d		1050 a
Durée de mission (T _M)		20 a
Couverture du diagnostic (DC)		90 %
Éléments de visualisation/réglage		
Visual. état de commutation		LED rouge : allumée si la sortie est activée
Éléments de contrôle		réglage du domaine de détection, commutation "clair/foncé"
Réglage usine		commutation "clair"
Caractéristiques électriques		
Tension d'emploi	U _B	10 ... 48 V CC / 11 ... 36 V C.A.

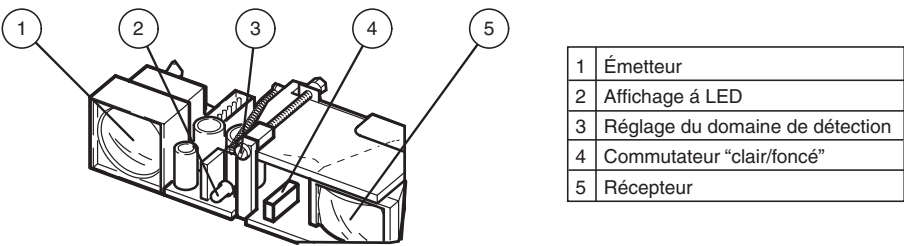
Données techniques

Consommation à vide	I_0	100 mA
Entrée		
Entrée test		inhibition de l'émetteur avec $+U_B$
Sortie		
Mode de commutation		commutation "clair/foncé" interchangeable
Sortie signal		relais, 1 contact à fermeture
Tension de commutation		≤ 50 V C.A. / 24 V CC
Courant de commutation		≤ 200 mA C.A. / 1 A CC
Temps d'action		50 ms
Temps de descente	t_{off}	env. 200 ms
Conformité aux normes		
Normes		EN 60947-5-2
Normes 2		EN 61000-6-2 sans EN 61000-4-5, EN 61000-4-11
Normes 3		EN 61000-6-3
Agréments et certificats		
agrément CCC		Certified by China Compulsory Certification (CCC)
Conditions environnementales		
Température ambiante		-20 ... 60 °C (-4 ... 140 °F)
Température de stockage		-20 ... 75 °C (-4 ... 167 °F)
Caractéristiques mécaniques		
Degré de protection		IP52
Raccordement		câble 5 m
Matériau		
Boîtier		Plastique
Sortie optique		Luran®
Masse		50 g

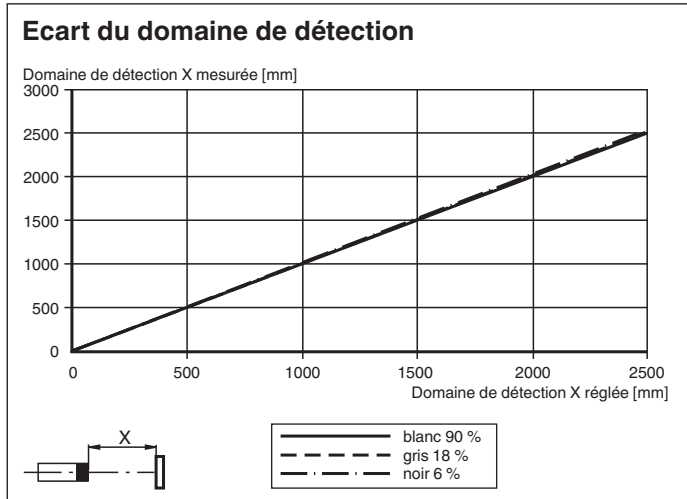
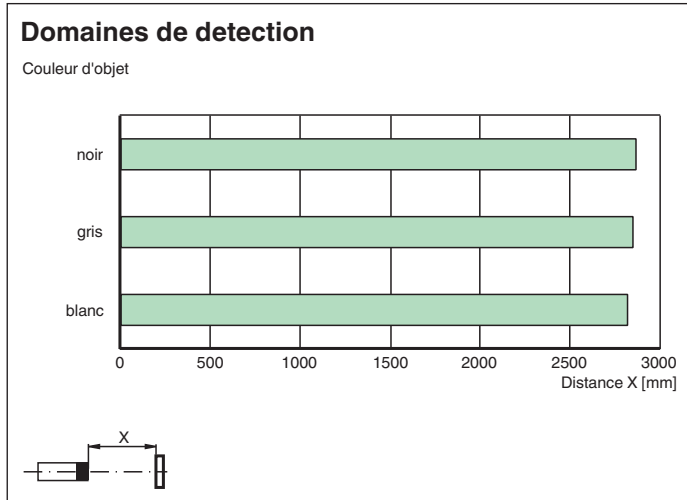
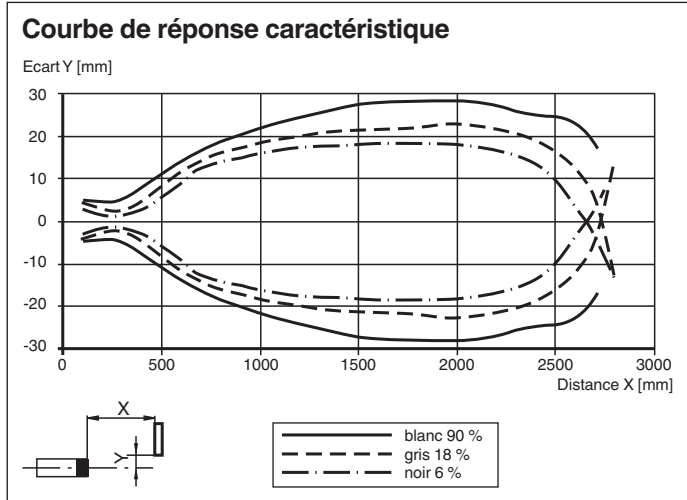
Affectation des broches



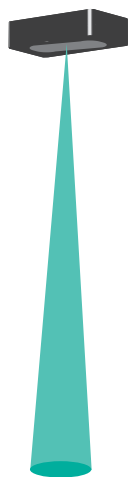
Assemblage



Courbe caractéristique



Application



Accessoires

	UP-Einbaurahmen	Châssis pour pose encastrée pour capteurs des séries AIR30 et PROSCAN
	Flush Mounting AIR30	Couvercle d'installation pour détecteurs de série AIR30
	Wetterhaube AIR30	Capot de protection pour la série AIR30

Date de publication: 2023-04-04 Date d'édition: 2023-04-04 : 240709_fra.pdf

Principe de fonctionnement

Les scanners à lumière infrarouge actifs détectent les personnes et les objets à l'aide d'une radiation infrarouge à ondes courtes selon le principe de triangulation. Un signal de commutation est déclenché si le faisceau infrarouge est réfléchi par un objet dans la plage de détection spécifiée. Si l'évaluation d'arrière-plan est activée, l'arrière-plan (par ex. le sol) est utilisé comme un réflecteur.

Cela permet de détecter de manière fiable et complète les objets réfléchissants ou brillants, comme les véhicules et les objets situés à proximité de la surface.

Principe de fonctionnement
Traitement en tâche de fond

Objet dans le champ de balayage :

