

AS-Interface pour module d'adaptateur de contrôleur de vitesse de rotation

VAZ-2T-KE4-ENC-2V45

SSI, Sin/Cos, interface TTL

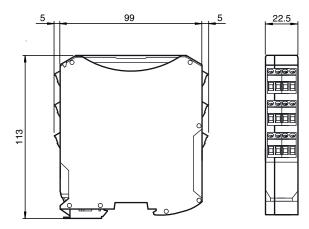
Module d'armoire électrique de commutateur KE4 pour codeur rotatifAdaptateur 2 pour codeur rotatif du contrôleur de vitesse de rotation et du panneau de contrôle



Fonction

Grâce au module d'adaptateur VAZ-2T-KE4-ENC-2V45, vous pouvez incorporer des codeurs rotatifs et des contrôleurs de vitesse de rotation au retour de la boucle de contrôle sans affecter le système de commande. Le module d'adaptateur pour la connexion de deux codeurs rotatifs à un contrôleur de vitesse de rotation et à un panneau de contrôle fait office de source d'alimentation séparée pour les codeurs.

Dimensions



Données techniques

Caractéristiques électriques		
Tension assignée d'emploi	$U_{\rm e}$	max. 40 V
Interface 1		
Type d'interface		Codeur rotatif et panneau de contrôle
Physique		Prise COMBICON 6 x 4
Interface 2		
Type d'interface		Contrôleur de Rotation
Physique		2 x RJ-45
Entrée		
nombre/type		Deux entrées pour codeurs rotatifs HTL, SinCos, TTL, SSI
Alimentation		Distinct pour chaque codeur rotatif

Données techniques

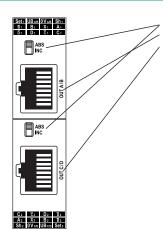
Conditions environnantes			
Température ambiante	0 55 °C (32 131 °F)		
Température de stockage	-25 85 °C (-13 185 °F)		
Hauteur d'utilisation	0 2000 m		
Caractéristiques mécaniques			
Degré de protection	IP20		
Raccordement	bornes amovibles capacité de raccord de calcul : rigide/flexible (avec et sans manchon de bout) : 0,25 mm² 2,5 mm² avec un raccord à plusieurs fils de 2 conducteurs de même section : flexible avec manchon de bout Twin : 0,5 mm² 1,5 mm²		
Matérial			
Boîtier	PA 66-FR		
Fixation	Rail DIN		

Connexion



Out A/B	Out C/D
1 = Uba/B	1 = Ubc/D
$2 = 0 V_{A/B}$	$2 = 0 \text{ V}_{\text{C/D}}$
3 = B (ABS)	3 = D (ABS)
4 = A	4 = C
$5 = \overline{A}$	$5 = \overline{C}$
$6 = \overline{B}$ (ABS)	$6 = \overline{D} (ABS)$
7 = B (INC)	7 = D (INC)
$8 = \overline{B} (INC)$	$8 = \overline{D} (INC)$

Assemblage



Commutateur pour valeurs absolues/valeurs incrémentales Connexion du signal du contrôleur de vitesse de rotation A + B Connexion du signal du contrôleur de vitesse de rotation C + D

Sh ₁ ,Sh ₂	Blindage
Ub _{A/B} , 0 V _{A/B}	Alimentation du codeur rotatif A/E
Ub _{C/D} , 0 V _{C/D}	Alimentation du codeur rotatif C/E
Set ₁ ,Set ₂	Définir signal (relié en interne)

Codeur rotatif : sin/cos

$A_1, \overline{A}_1, A_2, \overline{A}_2$	cosinus	DATA	
B ₁ , \overline{B}_1 , B ₂ , \overline{B}_2	sinus	CLK	
$C_1, \overline{C}_1, C_2, \overline{C}_2$	cosinus	DATA	
$D_1, \overline{D}_1, D_2, \overline{D}_2$	sinus	CLK	
Out A/B	Signal du con	de rotation A	
Out C/D	Signal du con	trôleur de vitesse	de rotation (

SSI



RVS58S-****Z

Codeur incrémental

Accessoires



VBP-HH1-V3.0-KIT Appareil portatif Interface AS avec accessoires



VAZ-PK-1,5M-V1-G Câble d'adaptateur du module vers la console de programmation portable



VAZ-SW-SUITE

Logiciel combiné pour la configuration, le diagnostic et la programmation des maîtres et des moniteurs de sécurité (type KE4, K20, K30, K31)