



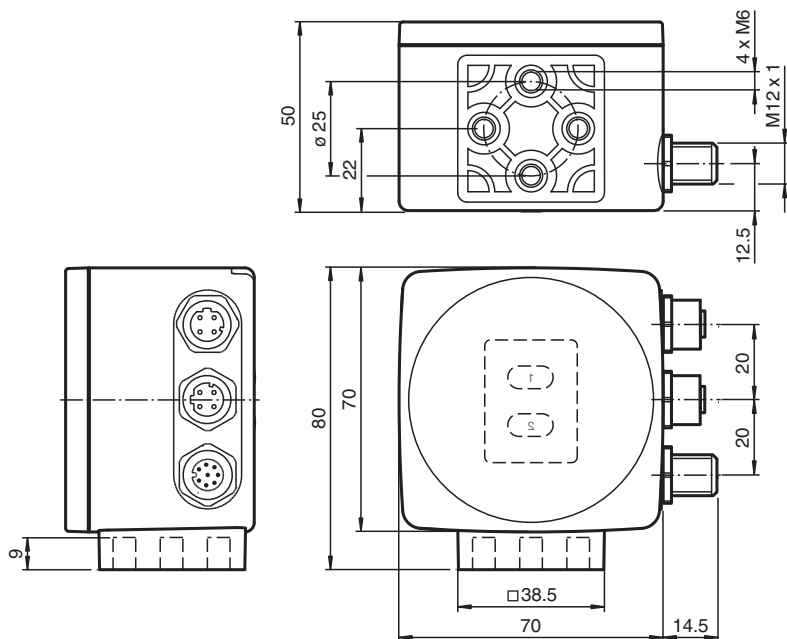
Tête de lecture optique PXV100I-F200-B25-V1D

- EtherNet/IP
- Positionnement sans contact sur bande codée en Data Matrix
- Robustesse mécanique : Pas d'usure, longue durée de vie, sans entretien
- Résolution élevée et positionnement précis, en particulier sur des installations avec des courbes, des aiguillages, ainsi que sur des trajectoires montantes et descendantes.
- Commutateur intégré
- Courses jusqu'à 10 km

Tête de lecture pour système de positionnement par lumière réfléchie



Dimensions



Données techniques

Caractéristiques générales

Vitesse de passage	v	≤ 8 m/s
longueur de mesurage		max. 10000 m
Type de lumière		LED flash intégrée , infrarouge
vitesse de balayage		40 s ⁻¹
Distance de lecture		100 mm
Gamme de profondeur de champ		± 50 mm
Champ de lecture		115 mm x 73 mm
Limite de la lumière ambiante		100000 Lux
Précision		± 0,2 mm

Valeurs caractéristiques

Analyseur d'image

Données techniques

Type		CMOS , Global Shutter
Processeur		
Fréquence de cadence		600 MHz
Vitesse de calcul		4800 MIPS
Résolution numérique		32 Bit
Valeurs caractéristiques pour la sécurité fonctionnelle		
MTTF _d		82 a
Durée de mission (T _M)		10 a
Couverture du diagnostic (DC)		0 %
Eléments de visualisation/réglage		
Affichage LED		7 LED (communication, aide à l'alignement, messages d'état)
Caractéristiques électriques		
Tension d'emploi	U _B	15 ... 30 V CC , PELV
Consommation à vide	I ₀	max. 400 mA
Puissance absorbée	P ₀	6 W
Interface		
Type d'interface		100 BASE-TX
Protocole		EtherNet/IP
Vitesse de transfert		100 MBit/s
Interface 2		
Type d'interface		USB Service
Entrée		
Type d'entrée		1 Entrée de fonction niveau 0: -U _B ou non commuté 1 niveau : +8 V ... +U _B , paramétrable
Impédance d'entrée		≥ 27 kΩ
Sortie		
Type de sortie		1 à 3 sortie(s) de commutation , paramétrable , protégé(e)((s)) contre les courts-circuits
Tension de commutation		Tension d'emploi
Courant de commutation		150 mA par sortie
Conformité		
Sécurité photobiologique		groupe d'exception selon EN 62471:2008
Conformité aux normes		
Emission d'interférence		EN 61000-6-4:2007+A1:2011
Immunité		EN 61000-6-2:2005
Résistance aux chocs		EN 60068-2-27:2009
Tenue admissible aux vibrations		EN 60068-2-6:2008
Agréments et certificats		
Conformité CE		CE
Agrément UL		cULus Listed, Class 2 Power Source, Type 1 enclosure
agrément CCC		Les produits dont la tension de service est ≤36 V ne sont pas soumis à cette homologation et ne portent donc pas le marquage CCC.
Conditions environnementales		
Température de service		0 ... 60 °C (32 ... 140 °F) , -20 ... 60 °C (-4 ... 140 °F) (sans condensation ; éviter la formation de glace sur la vitre avant !)
Température de stockage		-20 ... 85 °C (-4 ... 185 °F)
Humidité rel. de l'air		90 % , sans condensation
Caractéristiques mécaniques		
Type de raccordement		M12x1 connecteur, 8 broches, standard (alimentation+IO) M12x1 connecteur femelle, 4 broches, codé D (LAN) M12x1 connecteur femelle, 4 broches, codé D (LAN)
Degré de protection		IP67
Matériau		
Boîtier		PC/ABS
Masse		env. 200 g

Date de publication: 2024-12-16 Date d'édition: 2024-12-16 : 293431-100010_fra.pdf

Reportez-vous aux « Remarques générales sur les informations produit de Pepperl+Fuchs ».

Groupe Pepperl+Fuchs
www.pepperl-fuchs.comÉtats-Unis : +1 330 486 0001
fa-info@us.pepperl-fuchs.comAllemagne : +49 621 776 1111
fa-info@de.pepperl-fuchs.comSingapour : +65 6779 9091
fa-info@sg.pepperl-fuchs.com

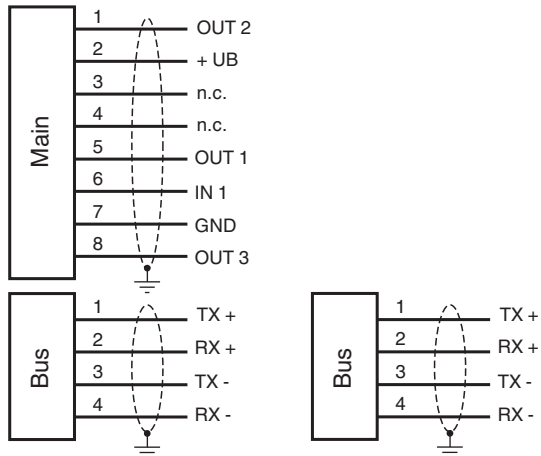
PEPPERL+FUCHS

Données techniques

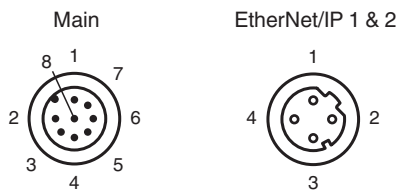
Dimensions

Hauteur	70 mm
Largeur	70 mm
Profondeur	50 mm

Connexion

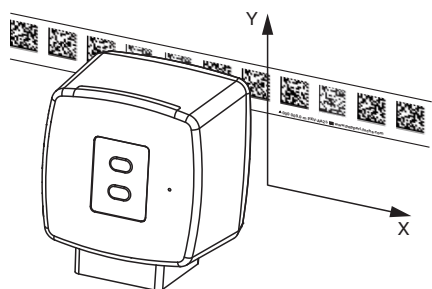


Affectation des broches

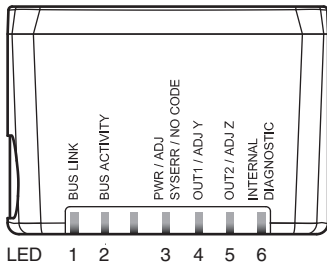
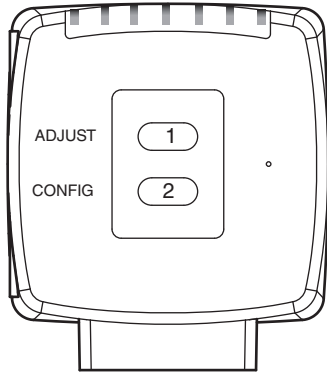


Principe de fonctionnement

Données de position



Principe de fonctionnement



Informations supplémentaires

Généralités

La tête de lecture fait partie du système de positionnement dans la méthode de mesure de Pepperl+Fuchs. Elle se compose entre autres d'un module caméra et d'une unité d'éclairage intégrée. La tête de lecture détecte des repères placés sur une bande de code adhésive sous la forme de code Data Matrix. En principe, le montage de la bande de code est fixe sur une structure solide de l'usine (gaine d'ascenseur, rails de montage du convoyeur, etc.) ; la tête de lecture doit être parallèle au « véhicule » mobile (cabine d'ascenseur, châssis du convoyeur, etc.).

Montage et mise en service

Montez la tête de lecture de sorte que sa surface optique capture la distance de lecture optimale de la bande de code (voir les Caractéristiques techniques). La stabilité du montage et le guidage du véhicule doivent être tels que la profondeur de champ de la tête de lecture ne soit pas obstruée pendant le fonctionnement.

Toutes les têtes de lecture peuvent être personnalisées en procédant à un paramétrage répondant à des exigences spécifiques.

Afficheurs et commandes

La tête de lecture permet un contrôle visuel du fonctionnement et un diagnostic rapide grâce à 6 voyants LED. Elle est équipée de 2 boutons à l'arrière de l'appareil pour activer l'aide à l'alignement et le mode de paramétrage.

LED

LED	Couleur	Étiquette	Signification
1	verte	BUS LINK	État de la communication
2	jaune	BUS ACTIVITY	Transfert de données
3	rouge/vert	PWR/ADJ SYSERR/NO CODE	Erreur code reconnu/non reconnu
4	jaune	OUT1/ADJ Y	Sortie 1, aide à l'alignement Y
5	jaune	OUT2/ADJ Z	Sortie 2, aide à l'alignement Z
6	rouge/vert/jaune	INTERNAL DIAGNOSTIC	Diagnostic interne

Aide à l'alignement pour les coordonnées Y et Z

L'activation de l'aide à l'alignement est uniquement possible dans les 10 minutes suivant la mise sous tension de la tête de lecture. La commutation du mode de fonctionnement normal au mode « Aide à l'alignement » s'effectue à l'aide du bouton 1 au dos de la tête de lecture.

- Enfoncez le bouton 1 pendant plus de 2 s. Le voyant LED3 clignote en vert si la bande de code est reconnue. Le voyant LED3 clignote en rouge si la bande de code n'est pas reconnue.
- Coordonnée Z : si la distance de la caméra à la bande de code est trop courte, le voyant LED5 jaune s'allume. Si la distance de la caméra à la bande de code est trop longue, le voyant LED5 jaune s'allume. S'il se trouve dans la plage cible, le voyant LED5 jaune clignote en même temps que le voyant LED3 vert.
- Coordonnée Y : si l'axe optique de la caméra est trop profond par rapport au centre de la bande de code, le voyant LED4 s'allume. Si l'axe optique est trop haut, le voyant LED4 jaune s'éteint. S'il se trouve dans la plage cible, le voyant LED4 jaune clignote en même temps que le voyant LED3 vert.
- Un appui bref sur le bouton 1 arrête le mode « Aide à l'alignement » et la tête de lecture repasse en mode de fonctionnement normal.