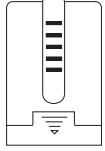


Servomoteur KNX avec DEL d'état et 2 entrées

Notice d'utilisation



Réf. MTN6921-0001

Pour votre sécurité



DANGER

Risque de blessures mortelles dû au courant électrique

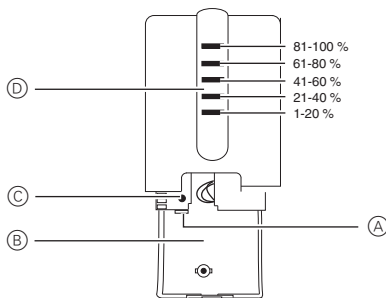
Tous les travaux sur l'appareil doivent être impérativement effectués par du personnel électricien compétent et qualifié. Respecter les prescriptions nationales et les modes d'emploi KNX valables.

Introduction au servomoteur

Le servomoteur motorisé avec l'affichage de course définit les commandes à partir d'une unité de contrôle de température d'ambiance KNX.

- Mode de fonctionnement : tous les réglages situés entre deux valeurs seuils définies peuvent être atteints (en continu).
- Approprié pour une connexion au bus d'installation européen KNX (connexion directe sans coupleur de bus séparé) sur le lieu de travail ou de résidence.
- La tension d'alimentation provient du bus.

Connexions, écrans et éléments de commande



- (A) Touche de programmation
- (B) Couvercle de fermeture (verrouillable)
- (C) DEL de programmation
- (D) LED d'état : ouverture de la vanne en %

i L'affichage de la DEL d'état est influencé par la position respective de la vanne.

Montage du servomoteur

- 1 Sélectionner la bague d'accouplement (incluse) qui convient, la mettre en position et la serrer.
- 2 Placer le servomoteur en position de montage (à la verticale) et le pousser sur la bague d'accouplement jusqu'à ce qu'il s'enclenche de manière audible dans son emplacement.

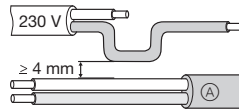
Connexion du bus



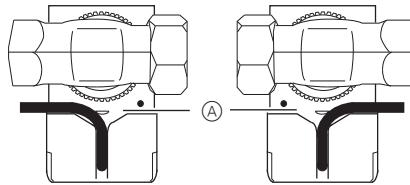
AVERTISSEMENT

Risque de blessures mortelles dû au courant électrique. L'appareil risque d'être endommagé.

Assurer une distance de sécurité selon CEI 60664-1. La distance doit être d'au moins 4 mm entre les câbles individuels du câble d'alimentation 230 V et le câble SELV (A).



- 1 Mettre le câble de connexion dans la position de montage appropriée : glisser le câble dans le canal de câble (A) préparé sur la face arrière.



- 2 Connecter le câble de bus à la ligne de bus (rouge +/noir -). Respecter la polarité !

Les deux câbles de connexion disponibles peuvent être utilisés comme entrées binaires pour les contacts de fenêtre et/ou les détecteurs de présence par exemple.

Connexion au contact de fenêtre et/ou au détecteur de présence



DANGER

Risque de blessures mortelles dû au courant électrique.

L'équipement risque d'être détruit !

Les tensions appliquées aux entrées pour poste ext. E1 et E2 sont transmises au bus.

- Ne jamais connecter la tension aux entrées pour poste ext. E1 et E2.
- Ne jamais connecter les entrées pour poste ext. E1 et E2 aux entrées pour poste ext. d'un autre appareil.
- Connecter uniquement des contacts libres de potentiel aux entrées pour poste ext. E1 et E2.

Connexion :

	jaune/vert	Fenêtre	Fenêtre
E1			
E2	blanc/marron	-	Présence



Pour garantir le fonctionnement correct de l'appareil, la longueur de câble de 5 m max. entre les entrées pour poste ext. E1 et E2 et le contact libre de potentiel ne doit pas être dépassée.

Programmation de l'adresse physique



L'affectation de l'adresse physique, de l'adresse de groupes et les réglages des paramètres peuvent être uniquement effectués en utilisant l'ETS (charger d'abord l'adresse et ensuite l'application !).

- 1 Appuyez sur la touche de programmation : la DEL de programmation s'allume.
- 2 Attention à l'adresse physique située dans le couvercle de fermeture du servomoteur.

Réglage automatique de la vanne

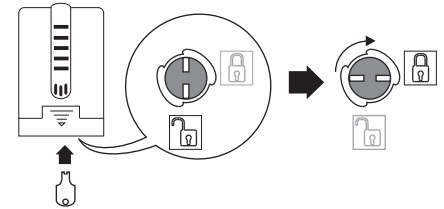


Pendant la durée du processus automatique de réglage (env. 10 min.), l'une des trois DEL inférieures d'état clignote. Une fois le processus terminé, seule la quatrième DEL supérieure d'état clignote.

- 1 Connecter la tension du bus.
- 2 Le processus automatique de réglage se met en route.

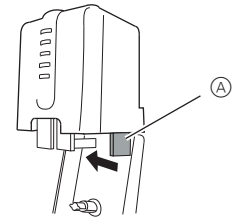
Si aucune application n'est chargée : le servomoteur s'ouvre automatiquement à 25 % (la quatrième DEL d'état supérieure clignote).

Protection antivol



Démontage du servomoteur

- 1 Débloquer la protection antivol.
- 2 Ouvrir le couvercle du servomoteur
- 3 Pousser le levier rouge (A) vers la gauche.



- 4 Retirer le servomoteur de la bague d'accouplement.

Caractéristiques techniques

Tension du réseau : Tension du bus
Durée d'exécution : < 20 s/mm
Puissance définie : 120 N max.

Température de service : 0 °C à +50 °C

Contrôle de course max. : 7,5 mm (mouvement linéaire)

Bagues d'accouplement incluses : Danfoss RA, Heimeier, MNG, Schüssler de 3/93, Honeywell, Braukmann, Dumser (distributeur), Reich (distributeur), Landis + Gyr, Oventrop, Herb, Onda

Détection des arrêts limites de la vanne : automatique

Linéarisation de la courbe de vanne caractéristique : peut être effectuée par logiciel
Indice de protection : III
Indice de protection : IP 21 selon la norme EN 60529
Dimensions : 82x50x65 mm (HxLxP)

Schneider Electric Industries SAS

Si vous avez des questions d'ordre technique, veuillez contacter le service clientèle central de votre pays.

www.schneider-electric.com

En raison d'un développement constant des normes et matériaux, les caractéristiques et données techniques concernant les dimensions ne seront valables qu'après confirmation de la part de nos départements techniques.