

Atuador de comando do motor de 2 canais 6 A KNX - para calha DIN

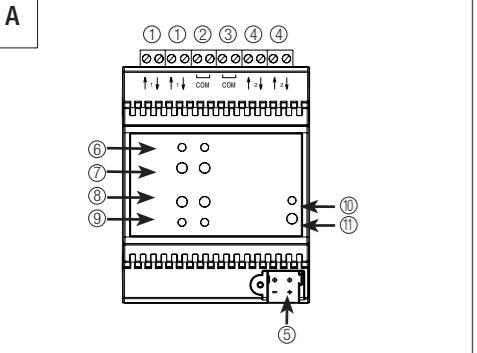
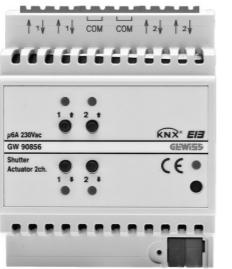
Mecanism de acționare a comenzi motorului cu 2 canale 6 A KNX - pentru şina DIN

مشغل شيش تباعي القناة 6 أمبير - قبضيب KNX

KNX 2 kanallı panjur aktuatörü 6 A - DIN rayına monte edilen tip 2 csatornás 6 A KNX motorvezérlő működtető - DIN sínre szerelhető



GW 90 856



① Saída de relé CANAL 1
مرحلة الخرج للقناة 1 - 1 مرحل الخرج للقناة 1 - 1
KANAL 1 çıkış rölesi - Relékimenet 1. CSATORNA

② Comum (CANAL 1)
مترنک (القناة 1) - (1 KANAL 1) - Ortak (KANAL 1) - Közös (1. CSATORNA)

③ Comum (CANAL 2)
مترنک (القناة 2) - (2 KANAL 2) - Ortak (KANAL 2) - Közös (2. CSATORNA)

④ Saída de relé CANAL 2
مرحلة الخرج للقناة 2 - 2 مرحل الخرج للقناة 2 - 2
KANAL 2 çıkış rölesi - Relékimenet 2. CSATORNA

⑤ Terminal BUS KNX
Terminale magistrală KNX
اطراف توپیس ناکل البيانات KNX Veriyolu terminaleri
KNX bus terminálók

⑥ LED de estado da saída CANAL 1 e 2 (PARA CIMA)
LED stare ieșire CANALE 1 și 2 (SUS)
لمبة بيان حالة الخرج للقناة 1 و 2 (العلوي)
KANAL 1 ve 2 (YUKARI) LED çıkış durumu
Kimeneti állapotjelző LED, 1. és 2. CSATORNA (FEL)

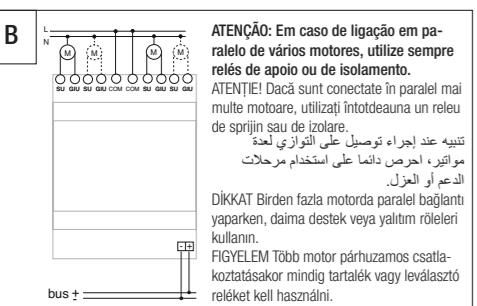
⑦ Botões de comando local CANAL 1 e 2 (PARA CIMA)
Butoane de comandă locală CANALE 1 și 2 (SUS)
أزرار الامر المحلية للقناة 1 و 2 (العلوي)
KANAL 1 ve 2 (YUKARI) yerek kumanda düğmeleri
Helyi vezérlőgombok, 1. és 2. CSATORNA (FEL)

⑧ Botões de comando local CANAL 1 e 2 (PARA BAIXO)
Butoane de comandă locală CANALE 1 și 2 (JOS)
أزرار الامر المحلية للقناة 1 و 2 (الأسفل)
KANAL 1 ve 2 (AŞAĞI) yerek kumanda düğmeleri
Helyi vezérlőgombok, 1. és 2. CSATORNA (LE)

⑨ LED de estado da saída CANAL 1 e 2 (PARA BAIXO)
LED stare ieșire CANALE 1 și 2 (JOS)
لمبة بيان حالة الخرج للقناة 1 و 2 (الأسفل)
KANAL 1 ve 2 (AŞAĞI) LED çıkış durumu
Kimeneti állapotjelző LED, 1. és 2. CSATORNA (LE)

⑩ LED de programação
LED de programare - لمبة بيان البرمجة
Programlama LED' - Programozási LED

⑪ Botão de programação
Boton de programare - زر البرمجة
Programlama düğmesi - Programozási nyomógomb



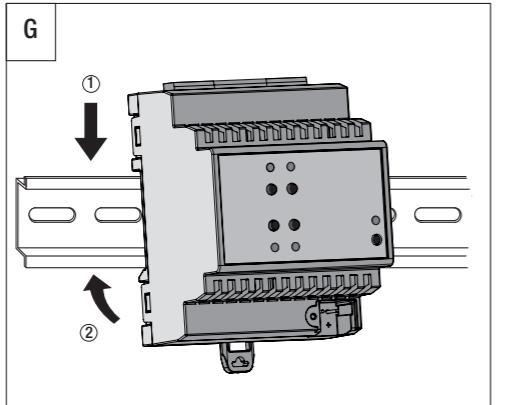
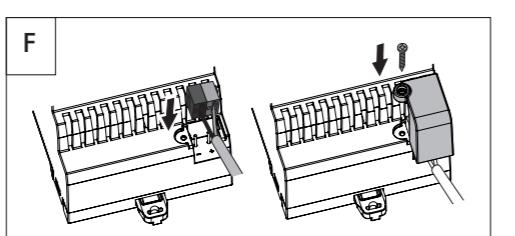
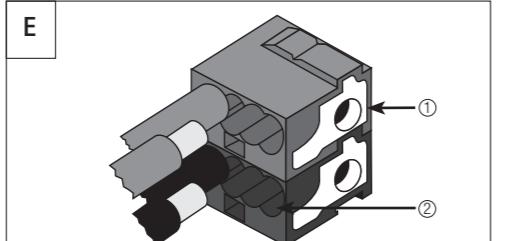
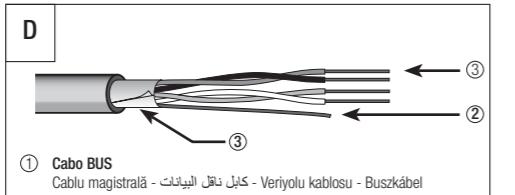
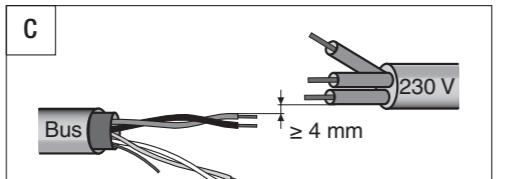
ATENÇÃO: Em caso de ligação em paralelo de vários motores, utilize sempre relés de apoio ou de isolamento.

ATENȚIE! Dacă sunt conectate în paralel mai multe motoare, utilizați întotdeauna un relee de sprijin sau de izolare.

تذکرہ: عند اجراء توصیل على التوازی لعدة موات، يُنصح دائمًا على استخدام مرالات.

DİKKAT! Birden fazla motorda parallel bağılı yaparken, daima destek veya yalitim röleleri kullanılsın.

FIGYELEM! Több motor párhuzamos csatlakoztatásakor minden tartályt vagy leválasztó reléket kell használni.



PORTUGUÊS

- A segurança do aparelho só é garantida com a adoção das instruções de segurança e de utilização; portanto, é necessário conservá-las. Assegure-se de que estas instruções são recebidas pelo instalador e pelo utilizador final.
- Este produto destina-se apenas à utilização para a qual foi expressamente concebida. Qualquer outra utilização deve ser considerada indevida e/ou perigosa. Em caso de dúvida, contacte o Serviço de Assistência Técnica (SAT) da GEWISS.
- O produto não deve ser modificado. Qualquer modificação anula a garantia e pode tornar o produto perigoso.
- O fabricante declina toda e qualquer responsabilidade por eventuais danos decorrentes de utilização indevida ou incorreta e do produto adquirido ou de qualquer violação do mesmo.
- Ponto de contacto indicado em cumprimento da finalidade das diretrizes UE aplicáveis:

GEWISS GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

EXECUÇÃO DO BLOQUEIO

E é possível bloquear a carga ligada ao dispositivo em uma determinada posição, configurável, após a receção do comando de ativação da função de bloqueio; até que seja desativada, qualquer outro comando recebido não é executado, com a exceção do comando de ativação da forcagem.

GESTÃO DE CENÁRIOS

O atuador é capaz de gerir até 8 cenários, cada qual reproduz uma determinada posição da carga conectada.

O dispositivo armazena uma determinada posição por meio do comando de aprendizagem do cenário; a aprendizagem pode ser ativada/desativada pelo comando KNX.

MODO AUTOMÁTICO

O dispositivo é capaz de executar movimentos autónomos para tirar proveito da luz solar, por exemplo, para aquecer o ambiente; é possível definir a posição em que a carga deve ser colocada para a proteção da iluminação direta dos raios solares, para aproveitar a contribuição do sol para aquecer o ambiente ou para proteger-lo da luz solar refrescando o ambiente.

Os comandos de seleção do modo automático, é possível ativar/desativar uma das funções listadas acima.

INSTALAÇÃO

ATENÇÃO: A instalação do dispositivo deve ser efetuada exclusivamente por pessoal qualificado, seguindo a norma em vigor e as linhas guia para as instalações KNX.

ADVERTÊNCIAS PARA INSTALAÇÃO KNX

1. O comprimento da linha BUS entre o atuador e o alimentador não deve superar os 350 metros.

2. O comprimento da linha BUS entre o atuador e o dispositivo KNX mais distante a comandar não deve superar 700 metros.

3. Para evitar sinos e sobretensões indesejados, não criar circuitos de anel.

4. Mantenha uma distância de pelo menos 4 mm entre os cabos isolados individualmente da linha BUS e os da linha elétrica (figura C).

5. Não danifique o condutor de continuidade elétrica da blindagem (figura D).

ATENÇÃO: os cabos de sinal do bus não utilizados e o condutor de continuidade elétrica nunca devem tocar os elementos sob tensão ou o condutor de terra!

CONTINUTUL PACHETULUI

1 Atuador de comando do motor de 2 canais 6 A KNX - para calha DIN de 35 mm do seguinte modo (figura G):

- Insera o enxerto superior do dispositivo na calha DIN.
- Gire o dispositivo e bloquee-o na calha DIN operando na lingueta de fixação.

CONEXÕES ELÉTRICAS

ATENÇÃO: desative a tensão de rede antes de conectar o dispositivo à rede elétrica!

MONTEAGEM NA CALHA DIN

1 Atuador de comando do motor de 2 canais 6 A KNX - para calha DIN de 35 mm do seguinte modo (figura G):

- Insera o enxerto superior do dispositivo na calha DIN.
- Gire o dispositivo e bloquee-o na calha DIN operando na lingueta de fixação.

EM RESUMO

O atuador de comando do motor de 2 canais 6 A KNX - para calha DIN permite comandar o movimento de 2 persianas (cortinas, venezianas, etc.) ou de 2 grupos de persianas (cortinas, venezianas, etc.).

Cada grupo pode ser composto por um máximo de 2 motores, desde que seja utilizado um relé de apoio ou isolamento.

Os 2 relés de saída da calha DIN, um para a subida e outro para a descida, são intertravados para evitar danos ao motor ligado. Os comandos de movimento podem provir de dispositivos de comando ou sensores do sistema de Building Automation, mediante o bus KNX, ou serem gerados localmente pelos botões frontais, apenas na presença da tensão de alimentação BUS. O atuador é alimentado pela linha BUS e é equipado, para cada canal, de 2 LEDs frontais verdes para a sinalização do movimento em andamento (subida/descida). O atuador pode funcionar nas modalidades persianas ou venezianas, e é capaz de gerir a aplicação que resulta em comandos de alarme, prioritários e de cenário.

FUNÇÕES

EM SERVIÇO

O mecanismo de comando do motor é capaz de gerir simultaneamente comandos de movimentação, alarme, bloqueio e prioridades. O dispositivo também é capaz, se configurado em funcionamento automático, de executar movimentos autónomos para tirar proveito da luz solar, a fim de aquecer ou manter o ambiente arrefecido. Em caso de várias modalidades ativas, ao mesmo tempo, o atuador irá executar aquela com a prioridade mais alta. A prioridade estabelecida entre as várias funções, da mínima à máxima, é a seguinte:

- Estado na queda de tensão do BUS (paragem/nenhuma ação)
- Estado de queda de tensão 230 V (paragem/nenhuma ação)
- Estado de fiação no restabelecimento da tensão BUS
- Valor do objeto bloqueado no restabelecimento da tensão do BUS
- Estado de alarmes no restabelecimento da tensão do BUS
- Comportamento do atuador no restabelecimento da tensão do BUS
- Botões frontais (se função teste)

PRIORIDADES MÁXIMAS

PRIORIDADES MÍNIMAS

COMPORTAMENTO NA QUEDA E NO RESTABELECIMENTO DA ALIMENTAÇÃO BUS

Se a tensão do BUS cai abaixo de 18 V dc por mais de 1,5 ms é interrompido qualquer movimento da persiana ou veneziana.

O comportamento do dispositivo no restabelecimento da tensão de alimentação do BUS é configurável via ETS; se más funções estavam ativas antes da queda de tensão, no restabelecimento o dispositivo se comporta de acordo com a definição do parâmetro da função com prioridade maior.

MANTENÇÃO

O dispositivo não necessita de manutenção. Para uma eventual limpeza, utilize um pano seco.

PROGRAMAÇÃO COM SOFTWARE ETS

O dispositivo deve ser configurado com software ETS. Informações detalhadas sobre os parâmetros de configuração e seus valores estão no Manual Técnico.

DADOS TÉCNICOS

Comunicação

Bus KNX

Mediante BUS KNX, 29 V dc SELV

KNX TP1

10 mA máx.

1 leda miniatura de programação

4 botões de comando local

1 LED vermelho de programação

4 LEDs verdes de sinalização do estado das saídas

2 relés unipolares com bloqueio mecânico

Ambiente de utilização

Temperatura de funcionamento

Temperatura de armazenamento

Humidade relativa

Conexão ao BUS

Conexões eléctricas

Grau de proteção

Dimensões

Referências normativas

Certificações

ROMÂNĂ

Siguranta dispozitivului este garantată doar prin respectarea instrucțiunilor de siguranță și de utilizare; aşadar, asigurați-vă că le aveți întotdeauna la indemana. Asigurați-vă că instrucțiunile sunt furnizate instalatorului și utilizatorului final.

Produsul este destinat exclusiv utilizării pentru care a fost conceput în mod expres.

Orice altă utilizare este considerată improprie și/sau periculoasă. În cazul în care aveți nelăruri, contactați Serviciul de asistență tehnică (SAT) din cadrul GEWISS.

Produsul nu trebuie să fie modificat. Orice modificare anulează garanția și poate face ca folosirea produsului să prezinte riscuri.

Producătorul nu își asumă răspunderea pentru eventualele daune cauzate de utilizările improprii, greșite sau eventualele modificări aduse produsului achiziționat.

Punct de contact indicat pentru înțelegerea obiectivelor directivelor și regulamentelor UE aplicabile:

GESTIONARE SCENARI

Mecanismul de acționare este în măsură să gestioneze până la 8 scenarii, fiecare dintre acestea reproducând o poziție determinată a sarcinii conectate.

Este posibilă memorarea unei poziții determinate prin intermediul comenzi respective de stocare a scenariului; funcția de stocare poate fi activată/dezactivată prin intermediul comenzi KNX.

