

theben

310487 01

CHEOPS control KNX

Servomoteur proportionnel motorisé 7329201

1. Utilisation

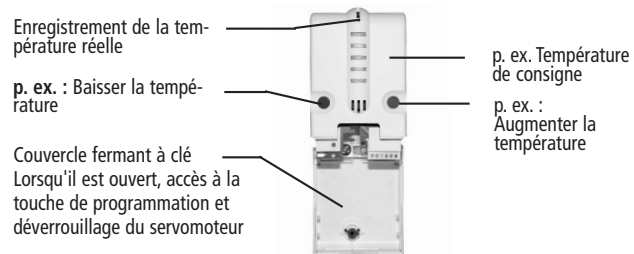
Le fonctionnement du servomoteur est tel qu'il est (toujours) possible d'atteindre chaque position entre deux valeurs limites à définir.
Le servomoteur proportionnel motorisé est conçu pour être relié au bus KNX (European Installation Bus) dans les zones résidentielles et les locaux commerciaux. Le raccordement à KNX s'effectue directement sans coupleur de bus. L'alimentation électrique est assurée par KNX.

2. Sécurité

La pose et le montage d'appareils électriques ne doivent être exécutés que par du personnel qualifié. Respectez les dispositions et directives de sécurité nationales. Pour poser correctement les câbles de bus et pour mettre en service les appareils KNX, il faut respecter les dispositions et les consignes conformément au manuel de la Fédération allemande de l'industrie électrotechnique et électronique (ZVEI) / de l'Association allemande des entrepreneurs en électricité (ZVEH) relatif à la gestion du bâtiment ! Toute intervention ou modification apportée à l'appareil entraîne la perte de tout droit à la garantie.

3. Description de l'appareil

La régulation intégrée avec enregistrement de la température réelle permet une régulation individuelle autonome de la pièce. En fonction du paramétrage, il est possible à tout moment de modifier la température de consigne à l'aide des touches manuelles.



4. Montage / Démontage

Montage :

1. Choisissez une douille appropriée parmi les douilles fournies.
2. Serrer à fond la douille (Fig. 1). Il suffit de la faire à la main.
3. Placez l'appareil dans sa position de montage verticale. Fig. 2.
4. Enfoncez l'appareil sur la douille jusqu'à ce qu'à bien entendre le claquement de verrouillage.

Démontage :

1. Ouvrez le couvercle du servomoteur.
2. Actionnez le levier rouge, cf. III. Fig. 3, vers la gauche.
3. Retirez le servomoteur.

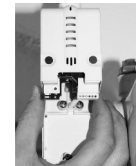
Fig. 1



Fig. 2



Fig. 3

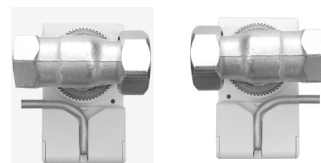


En cas de montage derrière un rideau, utilisez une sonde externe (9070191).

5. Raccordement du bus

Le câble de raccordement peut être amené dans un des passages de câble dans la position de montage souhaitée.

1. Enfoncez le câble dans le passage de câble prévu à cet effet à l'arrière de l'appareil.
2. Vérifiez la polarisation.
3. Raccordez le câble de bus au circuit du bus (rouge + / noir -)



N.b. : Les deux câbles de raccordement libres peuvent être utilisés comme entrées binaires p. ex. détecteur de contact fenêtre et/ou de présence.

6. Raccordement comme détecteur de contact fenêtre et/ou de présence

jaune / vert : E1	---- ----	Fenêtre	Fenêtre	Fenêtre
blanc / marron : E2	---- ----	----	Présence	Valeur réelle *

* avec p. ex. sonde externe 9070191

7. Saisie de l'adresse physique

L'affectation de l'adresse physique, de l'adresse des groupe ainsi que le réglage des paramètres ne peuvent être effectués qu'avec l'ETS.

Chargement de l'adresse physique / de l'application :

1. Appuyez sur la touche 1 avec la clé spéciale jointe. La LED 2 s'allume. Le fait d'appuyer sur la touche avec un outil inapproprié peut provoquer un dysfonctionnement !
2. Avec l'ETS, il est à présent possible de charger l'adresse physique et ensuite l'application.



8. Ajustement automatique sur la valve

1. Mettez le bus sous tension.

N.b. : Pendant toute la durée de l'ajustement automatique, une des trois LED's inférieures clignote. L'opération peut durer jusqu'à env. 10 min.

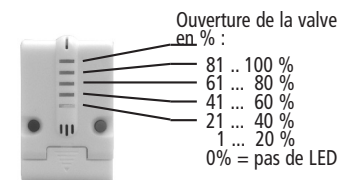
Lorsque l'adaptation automatique est terminée, la régulation est activée, c'est ce que l'on appelle la fonction de régulation entre montage et mise en service, voir chapitre 10.

9. Scrutation de la position des valves

1. Enfoncez les deux touches (rouge+bleu) en même temps.

N.b. :

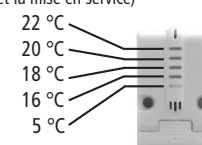
En fonction de la LED allumée, la valve est ouverte comme suit :



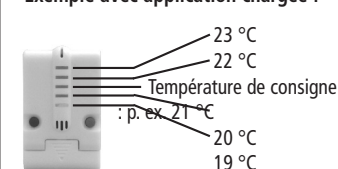
10. Affichage de la régulation actuelle de la température (affichage standard)

sans application chargée :

(fonction de régulation entre le montage et la mise en service)



Exemple avec application chargée :



En appuyant sur la touche rouge ou bleue, il est possible de sélectionner l'une des valeurs fixes de température.

11. Protection contre la dépose non autorisée du servomoteur

1. Fermez le couvercle afin d'empêcher l'accès au déverrouillage du servomoteur et à la touche de programmation.
2. A l'aide de la clé spéciale fournie, tournez le verrou de 90°.



12. Caractéristiques techniques

Tension de bus KNX :	29 V DC
Consommation de courant à partir du bus KNX :	< 12 mA
Température de service :	0 °C ... + 50 °C
Temps d'exécution :	< 20 s / mm
Force de réglage :	max. 120 N
Course max. du régulateur :	7,5 mm (mouvement linéaire)
Reconnaissance des butées de fin de course des valves :	automatique
Les douilles jointes sont adaptées à :	Danfoss RA, Heimeier, MNG, Schlösser à partir de 3/93, Honeywell, Braukmann, Dumser (répartiteur), Reich (répartiteur), Landis + Gyr, Oventrop, Herb, Onda 1 selon EN 60730-1
Type de régulateur :	III selon EN 60529
Classe de protection :	IP 20
Degré de pollution :	2
Tension assignée de tenue aux chocs :	330 V

13. Service

Theben AG
Hohenbergstr. 32
72401 Haigerloch
ALLEMAGNE
Tél. +49 7474 692-0
Fax +49 7474 692-150

Service
Tél. +49 7474 692-369
Fax +49 7474 692-207
hotline@theben.de
Adresses, numéros de téléphone, etc. sur
www.theben.de